

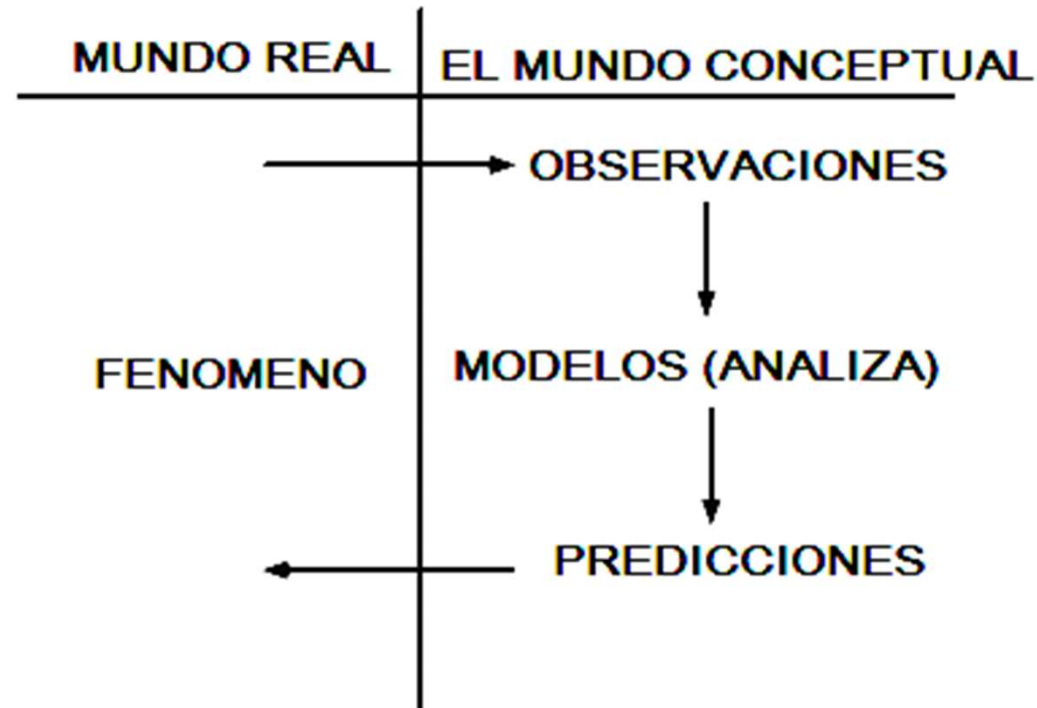
Aplicaciones de las EDO 1er Orden

MODELO :

- una representación en miniatura de algo;
- un patrón de algo por hacer; un ejemplo para imitación o emulación;
- una descripción o analogía utilizada para ayudar a visualizar algo (por ejemplo, un átomo) que no se puede observar directamente;
- Un sistema de postulados, datos e inferencias presentados como una descripción matemática de una entidad o estado de cosas

MODELO MATEMÁTICO :

una representación en términos matemáticos del comportamiento de dispositivos y objetos reales



¿POR QUÉ ESTUDIAR MODELANDO?

El modelado puede evitar o reducir la necesidad de experimentos costosos, indeseables o imposibles con el mundo real.

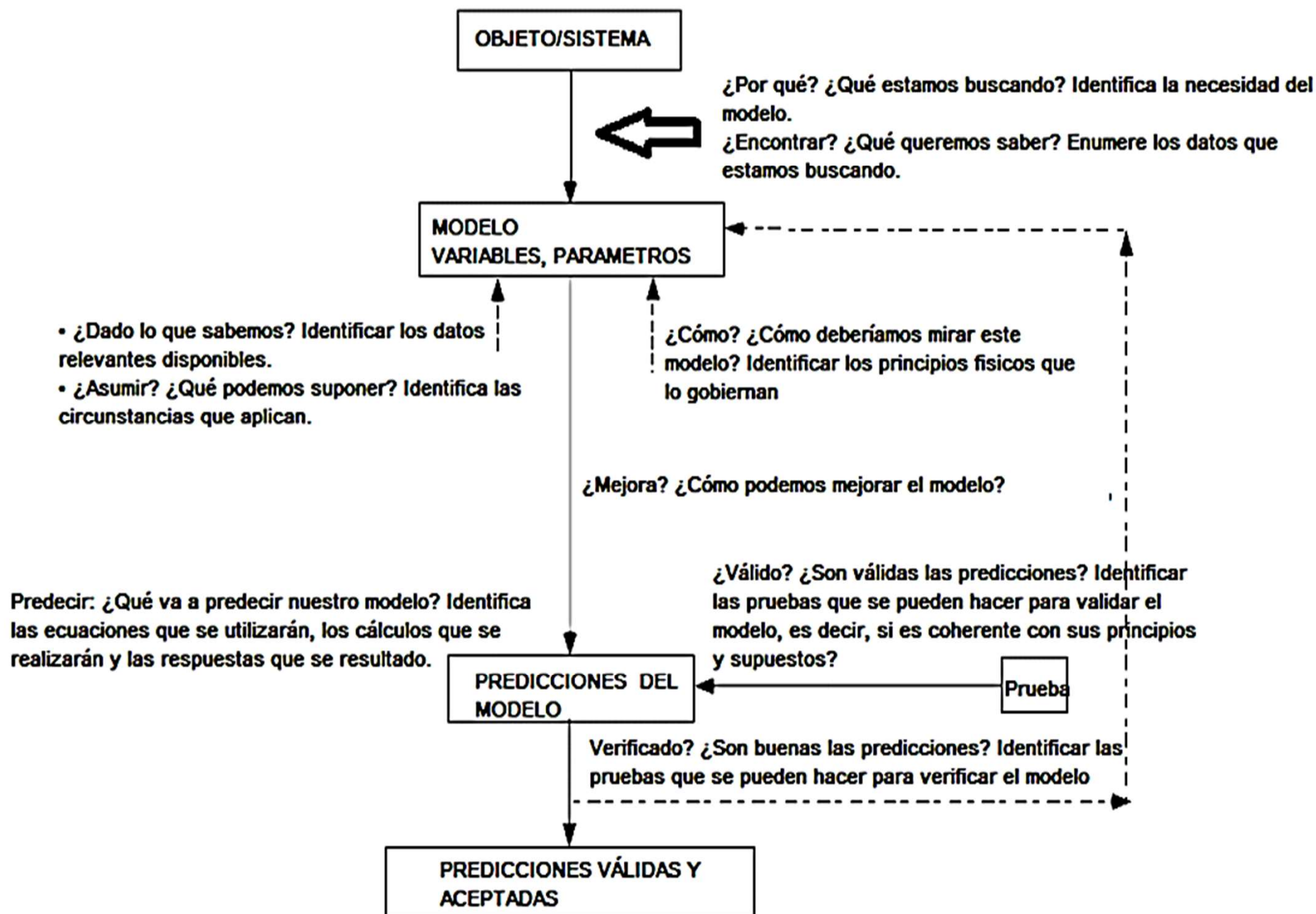
Better Prediction =
Less Experimentation



Para entender el concepto del modelado los siguientes problemas implican menos experimentación y mas predicción:

- 1) ¿Cuál es la forma más eficiente de dividir el combustible entre las etapas de un cohete de varias etapas?
2. ¿Cuál sería el efecto de un muy grave accidente en un reactor nuclear?
3. ¿Qué tan grande se necesitaba un meteorito para producir el Cráter Barringer en Arizona?

PROCESO DEL MODELADO



TEMA	PRINCIPIO O LEY FISICA QUE LO RIGE	ECUACION DIFERENCIAL	APLICACIONES
MECANICA	LEYES DE MOVIMIENTO DE NEWTON	$F = \frac{dP}{dt}; P = mv$	CAIDA LIBRE TIRO VERTICAL CAIDA CON RESISTENCIA DEL AIRE
	LEY DE TORRICELLI	$\frac{dh}{dt} = -\frac{S_d}{S_o} \sqrt{2gh}$ $h \equiv$ altura de la columna $S \equiv$ áreas de seccion transversal de las columnas del deposito d, y o del orificio de salida $g \equiv$ aceleración de gravedad	DRENADO DE UN DEPOSITO
	CABLES COLGANTES	$\frac{dy(x)}{dx} = \frac{W}{T}$ $y \equiv$ Altura respecto del punto de inflexión de la cuerda que esta en función de la deformacion que sufre la cuerda $x \equiv$ Longitud de la cuerda desde el punto de inflexion dela cuerda $W \equiv$ Peso de la cuerda $T \equiv$ Tensión tangencial a la cuerda debida a la deformación sufrida	SECCIONES DE UN CABLE COLGADO
ELECTRICIDAD Y MAGNETISMO	LEY DE OHM	$V = IR; I = \frac{dQ}{dt}$ $Q \equiv$ Carga Electrica	CIRCUITOS RL, RC CON FEM CONSTANTE
	LEY DE CAIDA DE VOLTAJE EN UN CAPACITOR	$V_c = \frac{Q}{C}$	CIRCUITOS RL, RC CON FEM OSCILANTE
	LEY DE CAIDA DE VOLTAJE EN UN INDUCTOR LEYES DE KIRCHHOFF	$V_L = L \frac{dI}{dt}$ $L \equiv$ Inductancia de la bobina $\sum V_{Ganacia} = \sum V_{Perdida}$ en una malla $\sum I_{entrada} = \sum I_{Salida}$ en un nodo	CIRCUITO RL, RC CON FEM DECAYENTE
TERMODINAMICA	LEY DE ENFRIAMIENTO DE NEWTON	$\frac{dT}{dt} = -K(T - T_m); T \equiv$ Temperatura $T_m \equiv$ Temperatura Ambiente $K \equiv$ Parametro de enfriamiento	ENFRIAMIENTO DE UNA BARRA ENFRIAMIENTO DE UN CUERPO
QUIMICA	MEZCLAS	$\frac{dy}{dt} = f_e - f_s$ $\frac{dy}{dt} \equiv$ razon de cambio de la mezcla $y \equiv$ mezcla $f_e \equiv$ solucion de entrada $f_s \equiv$ solucion de salida	MEZCLAS DE SOLUCIONES EN DIVERSOS USOS, COMO PINTURAS, COMPONENTES QUIMICOS PARA PURIFICACION DE AGUA, OTROS
DIVERSOS	LEY DE DINAMICA POBLACIONAL	$\frac{dP}{dt} = -kP; P \equiv$ poblacion ó concentración ó producción $k \equiv$ constante de proporcionalidad	CALCULO DE LA POBLACIONAL, O DE LA PRODUCCION DE UNA EMPRESA
BIOLOGIA	LEY DE DINAMICA DE UNA ENFERMEDAD	$\frac{dI}{dt} = \beta SI - \gamma I - \mu I$ $I \equiv$ numero de contagios $\beta \equiv$ tasa de infección $S \equiv$ individuos susceptibles $\frac{1}{\gamma} \equiv$ $\mu \equiv$ tasa promedio de defunciones	CALCULO DE CONTAGIOS DE UNA ENFERMEDAD, MODELO SIR (SUSCEPTIBLE, INFECTADOS Y RECUPERADOS)

ESTUDIO DE CASOS EN MODELADO

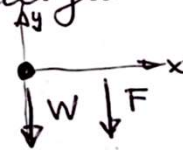
MECANICA

Mecanica

Un paracaidista cae desde un globo ubicado en la estratosfera hacia la tierra, durante un intervalo de tiempo $t_0 < t < t_1$, el paracaidista desciende en caída libre, al instante t_1 se abre el paracaídas cuando su velocidad es la velocidad límite, a partir de este punto durante un intervalo de tiempo $t_1 < t < t_2$ la resistencia del aire actúa, hasta llegar al suelo.

Encontrar la función de velocidad del paracaidista en cualquier tiempo.

a) $t_0 < t < t_1$, el cuerpo cae en caída libre considerando que la velocidad inicial que le es cero, entonces de acuerdo al diagrama de cuerpo libre del paracaidista se tiene



$$F = W$$

$\frac{d}{dt} mV = mg$, considerando la masa, m , del paracaidista no cambia entonces

$$m \frac{dV}{dt} = mg$$

así que $\frac{dv}{dt} = g$, entonces

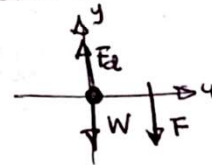
$$\int_0^{v_{lim}} dv = \int_{t_0}^t g dt$$

$$v \Big|_0^{v_{lim}} = g \Big|_{t_0}^t + C$$

$$v_{lim} = g(t - t_0) + C \quad t_0 \leq t < t_1$$

b) $t_1 \leq t \leq t_2$, considerando que este intervalo de tiempo, actúa la resistencia del aire, entonces se presenta el fenómeno de arrastre del aire (fuerza de arrastre), la cual es proporcional a la velocidad al cuadrado, y la constante de arrastre depende de la geometría del paracaídas, se considerará caso b.

Así que de acuerdo al diagrama de cuerpo libre



$$F = F_d - W$$

$$\frac{d}{dt}(mv) = b v^2 - mg, \text{ considerando } m \equiv \text{const}$$

$$m \frac{dv}{dt} = b v^2 - mg$$

$$m \frac{dV}{dt} = bV^2 - mg$$

$$\frac{dV}{dt} = \frac{b}{m} V^2 - g = AV^2 - g$$

$$\frac{dV}{dt} = AV^2 - g$$

$$\int_{V_{lim}}^V \frac{dV}{AV^2 - g} = \int_{t_1}^t dt \quad ; \quad K^2 = \frac{g}{A}$$

$$\frac{1}{A} \int_{V_{lim}}^V \frac{dV}{V^2 - K^2} = t - t_1$$

$$\frac{1}{V^2 - K^2} = \frac{1}{(V+K)(V-K)} = \frac{\alpha}{V+K} + \frac{\beta}{V-K} = \frac{\alpha(V-K) + \beta(V+K)}{V^2 - K^2}$$
$$= \frac{V(\alpha + \beta) + K(\beta - \alpha)}{V^2 - K^2}$$
$$\begin{aligned} \alpha + \beta &= 0 & K(\beta - \alpha) &= 1 \\ \beta &= -\alpha & K(2\beta) &= 1 \\ \alpha &= -\frac{1}{2K} & \beta &= \frac{1}{2K} \end{aligned}$$

$$\frac{1}{V^2 - K^2} = -\frac{1}{2K(V+K)} + \frac{1}{2K(V-K)} = \frac{1}{2K} \left[\frac{1}{V-K} - \frac{1}{V+K} \right]$$

$$\frac{1}{2KA} \left[\int_{v_{lim}}^v \frac{dv}{v-K} - \int_{v_{lim}}^v \frac{dv}{v+K} \right] = t - t_1$$

$$\frac{1}{2KA} \left[\ln(v-K) - \ln(v+K) \right]_{v_{lim}}^v = t - t_1$$

$$\ln \left| \frac{v-K}{v+K} \right|_{v_{lim}}^v = 2KA(t-t_1)$$

$$\ln \left| \frac{v-K}{v+K} \right| - \ln \left| \frac{v_{lim}-K}{v_{lim}+K} \right| = 2KA(t-t_1)$$

$$\ln \left| \frac{v-K}{v+K} \right| = 2KA(t-t_1) + \ln \left| \frac{v_{lim}-K}{v_{lim}+K} \right|$$

aplicando la función exponencial

$$\frac{v-K}{v+K} = \left| \frac{v_{lim}-K}{v_{lim}+K} \right| e^{2KA(t-t_1)}$$

$$(v-K)(v_{lim}+K) = (v+K)(v_{lim}-K) e^{2KA(t-t_1)}$$

$$t_1 \leq t \leq t_f$$

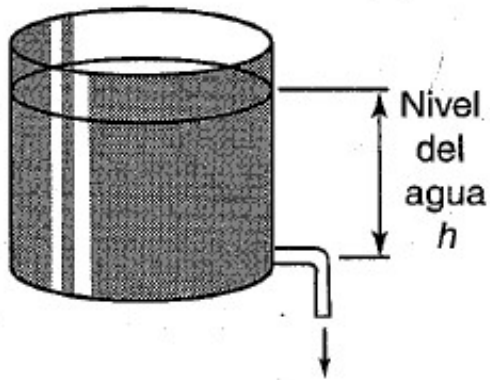
$$U(V_{lim} + K) - K(V_{lim} + K) = U(V_{lim} - K)e^{2KA(t-t_1)} + K(V_{lim} - K)e^{2KA(t-t_1)}$$

$$U \left[(V_{lim} + K) - (V_{lim} - K)e^{2KA(t-t_1)} \right] =$$

$$K \left[(V_{lim} - K)e^{2KA(t-t_1)} + (V_{lim} + K) \right]$$

$$U = K \frac{\left[(V_{lim} - K)e^{2KA(t-t_1)} + (V_{lim} + K) \right]}{\left[(V_{lim} + K) - (V_{lim} - K)e^{2KA(t-t_1)} \right]}$$

- **DRENADO DE UN TANQUE**
- **LEY DE TORRICELLI**



Salida de agua

$$\dot{h} = \frac{dh}{dt} = k \sqrt{h}$$

$$dh = k \sqrt{h} dt$$

$$\int_H^h \frac{dh}{\sqrt{h}} = \int_{t_0}^t k dt$$

$$\int_H^h (h)^{-1/2} dh = k (t - t_0)$$

$$\left. \frac{h^{-\frac{1}{2}+1}}{-\frac{1}{2}+1} \right|_H^h = k (t - t_0)$$

$$2h^{\frac{1}{2}} \Big|_H^h = k (t - t_0)$$

$$2(\sqrt{h} - \sqrt{H}) = k (t - t_0)$$

$$h = \left[\frac{k}{2} (t - t_0) + \sqrt{H} \right]^2$$

Ley del enfriamiento de Newton

La ley de enfriamiento de Newton establece el cambio de temperatura de un cuerpo en un intervalo de tiempo debido a la transferencia de calor a su medio circundante y dice que es proporcional a la de la temperatura en el cuerpo

$$\frac{dT}{dt} = -k(T - T_m), \text{ entonces}$$

$$\int_{T_0}^T \frac{dT}{T - T_m} = -k \int_0^t dt \Rightarrow \ln u \Big|_{T_0 - T_m}^{T - T_m} = -kt$$

$u = T - T_m, du = dT$

$$\Rightarrow \ln \left(\frac{T - T_m}{T_0 - T_m} \right) = -kt \Rightarrow T - T_m = (T_0 - T_m) e^{-kt}$$

$$\Rightarrow T = (T_0 - T_m) e^{-kt} + T_m$$

$$\boxed{T = T_0 e^{-kt} + T_m (1 - e^{-kt})}$$

Considere una barra metálica a una temperatura de 100°F , la cual se coloca en un cuarto que se encuentra a una temperatura de 0°F . Así después de 20 minutos la temperatura de la barra es 50°F , Hallar:

a) El tiempo que tardará la barra a 25°F

$$\text{Usando } \ln\left(\frac{T-T_m}{T_0-T_m}\right) = -kt$$

Se calcula k , tomando, $T_m = 0^\circ\text{F}$

$T = 50^\circ\text{F}$ en $t = 20$ minutos, entonces

$$\ln\left(\frac{50}{100}\right) = -k(20) \Rightarrow \ln\left(\frac{1}{2}\right) = -k20$$

$$-0.693 = -k20 \Rightarrow k = 0.034$$

así que $\boxed{T = 100 e^{-0.034t}}$

Si $T = 25^\circ\text{F}$, usando

$$\ln\left(\frac{25}{100}\right) = -0.034t$$

$$-1.38 = -0.034t \Rightarrow t \approx 41 \text{ minutos}$$

b) La temperatura de la barra
después de 10 minutos

$$T = 100 e^{-0.034(10)} = 100 e^{-0.34} = 100(0.7117)$$

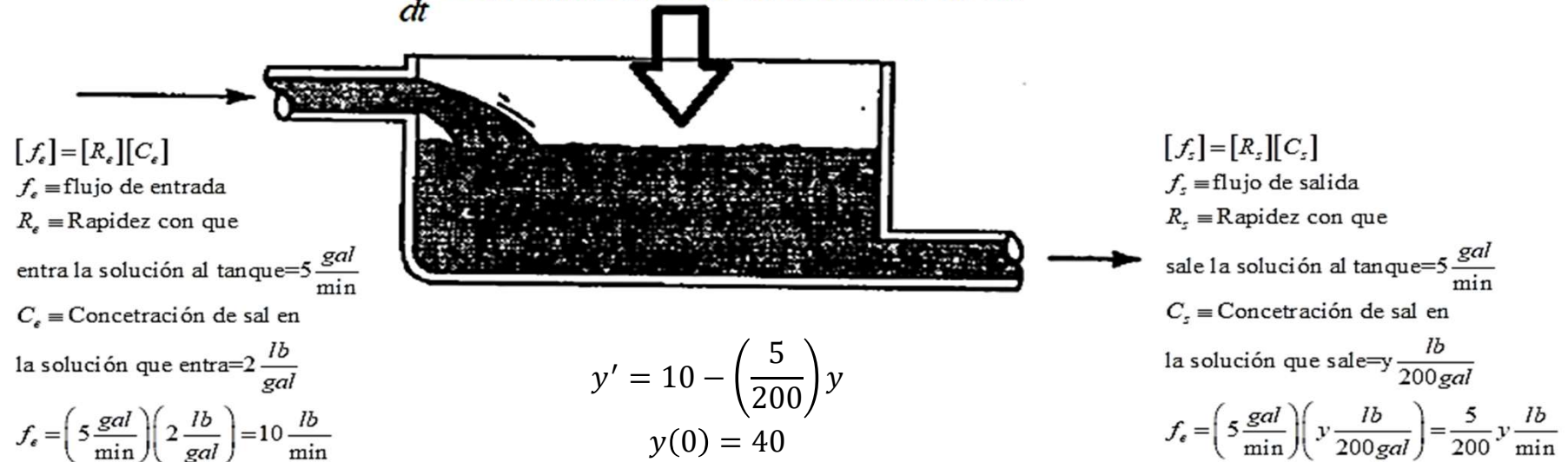
$$T = 71.2^\circ\text{F}$$

Problema de mezcla

El tanque de la figura contiene 200 galones de agua en los que están disueltas 40 lb de sal. Al tanque entran 5 galones de salmuera por minuto, cada uno de los cuales contiene 2 lb de sal disuelta, y la mezcla, cuya uniformidad se mantiene agitándola, sale a la misma razón. Encontrar la cantidad de sal $y(t)$ que hay en el tanque en cualquier tiempo t .

$y \equiv$ cantidad de sal en el tanque en el tiempo t

$\frac{dy}{dt} \equiv$ Razón de cambio de la cantidad de sal



$$[f_e] = [R_e][C_e]$$

$f_e \equiv$ flujo de entrada

$R_e \equiv$ Rapidez con que

entra la solución al tanque = $5 \frac{gal}{min}$

$C_e \equiv$ Concentración de sal en

la solución que entra = $2 \frac{lb}{gal}$

$$f_e = \left(5 \frac{gal}{min} \right) \left(2 \frac{lb}{gal} \right) = 10 \frac{lb}{min}$$

$$[f_s] = [R_s][C_s]$$

$f_s \equiv$ flujo de salida

$R_s \equiv$ Rapidez con que

sale la solución al tanque = $5 \frac{gal}{min}$

$C_s \equiv$ Concentración de sal en

la solución que sale = $y \frac{lb}{200gal}$

$$f_s = \left(5 \frac{gal}{min} \right) \left(y \frac{lb}{200gal} \right) = \frac{5}{200} y \frac{lb}{min}$$

$$y' = 10 - \left(\frac{5}{200}\right)y$$

$$y(0) = 40$$

$$\dot{y} = \frac{dy}{dt} = f_{e_{sal}} - f_{s_{sal}}$$

$$\dot{y} = 10 \frac{lb}{min} - \frac{5}{200} y \frac{lb}{min}$$

$$\dot{y} = 10 - \frac{5}{200} y$$

$$dy = (10 - \frac{5}{200} y) dt$$

$$(10 - \frac{5}{200} y) dt - dy = 0$$

$$F_t (10 - \frac{5}{200} y) dt - F_t dy = 0$$

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial t}$$

$$-\frac{5}{200} F_t = -\frac{dF_t}{dt} \Rightarrow \int \frac{dF_t}{F_t} = \frac{5}{200} dt$$

$$\Rightarrow \ln F_t = \frac{5}{200} t \Rightarrow F_t = e^{\frac{5}{200} t}$$

$$e^{\frac{5}{200} t} (10 - \frac{5}{200} y) dt - e^{\frac{5}{200} t} dy = 0$$

$$M_{approx} = \int e^{\frac{5}{200} t} (10 - \frac{5}{200} y) dt + K_y$$

$$= 10 \int e^{\frac{5}{200} t} dt - \frac{5}{200} y \int e^{\frac{5}{200} t} dt + K_y$$

$$M_{approx} = 10 \frac{200}{5} e^{\frac{5}{200} t} - y e^{\frac{5}{200} t} + K_y$$

$$\frac{\partial M_{approx}}{\partial y} = N$$

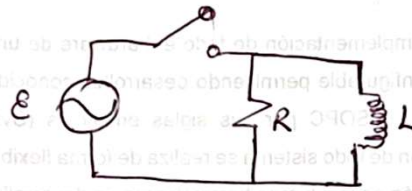
$$-e^{\frac{5}{200} t} + \frac{dK_y}{dy} = -e^{\frac{5}{200} t} \Rightarrow K_y = \text{const}$$

$$\therefore \frac{2000}{5} e^{\frac{5}{200} t} - y e^{\frac{5}{200} t} = \text{const}$$

$$400 e^{\frac{5}{200} t} - y e^{\frac{5}{200} t} = \text{const}$$

$$y = 40; t = 0 \Rightarrow 400 e^0 - 40 e^0 = \text{const}$$

$$\therefore \left[e^{\frac{5}{200} t} (400 - y) = 360 \right]$$



$$\epsilon = iR + L \frac{di}{dt}$$

$$\frac{\epsilon}{L} = \frac{di}{dt} + \frac{R}{L} i$$

$$\frac{di}{dt} = \frac{\epsilon}{L} - \frac{R}{L} i = \frac{1}{L} (\epsilon - Ri)$$

$$\frac{di}{dt} = \frac{\epsilon_0 \sin \omega t - Ri}{L}$$

$$(\epsilon_0 \sin \omega t - Ri) dt - L di = 0$$

$$\underbrace{F_t (\epsilon_0 \sin \omega t - Ri) dt}_M - \underbrace{L F_t di}_N = 0$$

$$\frac{\partial M}{\partial i} = \frac{\partial N}{\partial t}$$

$$-R F_t = -L \frac{dF_t}{dt} \Rightarrow \int \frac{dF_t}{F_t} = \int \frac{R}{L} dt$$

$$\ln F_t = \frac{R}{L} t \Rightarrow F_t = e^{\frac{R}{L} t}$$

$$\underbrace{e^{\frac{R}{L} t} (\epsilon_0 \sin \omega t - Ri) dt}_P - \underbrace{L e^{\frac{R}{L} t} di}_Q = 0$$

$$\frac{\partial P}{\partial i} = \frac{\partial Q}{\partial t}$$

$$-R e^{\frac{R}{L}t} = -L e^{\frac{R}{L}t} \left(\frac{R}{L}t\right)'$$

$$\frac{-R e^{\frac{R}{L}t}}{-R e^{\frac{R}{L}t}} = \frac{-L e^{\frac{R}{L}t}}{-R e^{\frac{R}{L}t}} \quad \text{Exacta}$$

$$u_{\text{aprox}} = \int Q di + l(t)$$

$$u_{\text{aprox}} = \int (-L e^{\frac{R}{L}t}) di + l(t) = -L e^{\frac{R}{L}t} i + l(t)$$

$$\frac{\partial u_{\text{aprox}}}{\partial t} = P \quad ; \quad \frac{\partial u_{\text{aprox}}}{\partial t} = -R e^{\frac{R}{L}t} i + \frac{dl}{dt}$$

entonces

$$e^{\frac{R}{L}t} \epsilon_0 \text{sen } \omega t - R e^{\frac{R}{L}t} i = -R e^{\frac{R}{L}t} i + \frac{dl}{dt}$$

$$\frac{dl}{dt} = \epsilon_0 e^{\frac{R}{L}t} \text{sen } \omega t$$

$$l = \epsilon_0 \int e^{\frac{R}{L}t} \text{sen } \omega t dt$$

$$l = \epsilon_0 \int e^{\frac{R}{L}t} \sin \omega t dt$$

$$f = e^{\frac{R}{L}t} \quad dg = \sin \omega t dt$$

$$df = \frac{R}{L} e^{\frac{R}{L}t} dt \quad g = -\frac{1}{\omega} \cos \omega t$$

$$\int e^{\frac{R}{L}t} \sin \omega t dt = -\frac{1}{\omega} e^{\frac{R}{L}t} \cos \omega t + \frac{R}{L\omega} \int e^{\frac{R}{L}t} \cos \omega t dt$$

$$f = e^{\frac{R}{L}t} \quad dg = \cos \omega t dt$$

$$df = \frac{R}{L} e^{\frac{R}{L}t} dt \quad g = \frac{1}{\omega} \sin \omega t$$

$$= -\frac{1}{\omega} e^{\frac{R}{L}t} \cos \omega t + \frac{1}{\omega} e^{\frac{R}{L}t} \sin \omega t - \frac{R}{L\omega} \int e^{\frac{R}{L}t} \sin \omega t dt$$

$$\left(1 + \frac{R}{L\omega}\right) \int e^{\frac{R}{L}t} \sin \omega t dt = \frac{e^{\frac{R}{L}t}}{\omega} (\sin \omega t - \cos \omega t)$$

$$\int e^{\frac{R}{L}t} \sin \omega t dt = \frac{L}{L\omega + R} e^{\frac{R}{L}t} (\sin \omega t - \cos \omega t)$$

por lo que

$$l = \frac{L \epsilon_0}{L\omega + R} e^{\frac{R}{L}t} (\sin \omega t - \cos \omega t)$$

por lo tanto

$$u = -L e^{\frac{R}{L}t} i^{\circ} + \frac{L \varepsilon_0}{L\omega + R} e^{\frac{R}{L}t} (\sin \omega t - \cos \omega t)$$

como $u = \text{constante}$, entonces

$$\frac{L \varepsilon_0}{L\omega + R} e^{\frac{R}{L}t} (\sin \omega t - \cos \omega t) - L e^{\frac{R}{L}t} i^{\circ} = \text{constante}$$

$$i^{\circ} = \frac{\frac{L \varepsilon_0}{L\omega + R} e^{\frac{R}{L}t} (\sin \omega t - \cos \omega t) - \text{constante}}{L e^{\frac{R}{L}t}}$$

$$\underline{i^{\circ} = \frac{L \varepsilon_0}{L\omega + R} (\sin \omega t - \cos \omega t) - \frac{K}{L} e^{-\frac{R}{L}t}}$$

Decaimiento Radioactivo

$$\frac{dP}{dt} = -kP$$

$$\int_{P_0}^P \frac{dP}{P} = -k \int_0^t dt \Rightarrow \ln P \Big|_{P_0}^P = -kt$$

$$\ln P - \ln P_0 = -kt$$

$$\ln \frac{P}{P_0} = -kt$$

$$\frac{P}{P_0} = e^{-kt} \Rightarrow P = P_0 e^{-kt}$$

La vida-media o periodo de semi-desintegración, $t = t_{1/2} \Rightarrow P = \frac{P_0}{2}$

$$\frac{P_0}{2} = P_0 e^{-kt_{1/2}} \Rightarrow e^{-kt_{1/2}} = \frac{1}{2}$$

$$-k t_{1/2} = \ln \frac{1}{2} \Rightarrow k = -\frac{\ln \frac{1}{2}}{t_{1/2}}$$

$$P = P_0 e^{(\ln \frac{1}{2}) t / t_{1/2}}$$

Cierta cantidad de material radioactivo se desintegra a una tasa proporcional a la cantidad presente. Si inicialmente hay 50 miligramos de material presente y después de dos horas se observa que el material ha perdido el 10% de su masa original, hallar a) la masa de material después de cuatro horas

N : Cantidad de masa

$$\frac{dN}{dt} = -kN$$

$$\int_{N_0}^N \frac{dN}{N} = -k \int_0^t dt$$

$$\ln N \Big|_{N_0}^N = -kt$$

$$\ln N - \ln N_0 = -kt$$

$$\ln \left(\frac{N}{N_0} \right) = -kt \Rightarrow$$

$$\boxed{N = N_0 e^{-kt}}$$

$$a) t = 2 \text{ Hrs} \Rightarrow N = 50 - (50)(0.10)$$
$$N = 50 - 5 = 45$$

usando $\ln \frac{45}{50} = -k(2 \text{ Hrs})$

$$-0.105 = -k \cdot 2 \Rightarrow k \approx 0.053$$

así que $N = 50e^{-0.053t}$

por lo que $N = 50e^{-0.053(4)}$

$$N = 40.45 \text{ gr}$$

b) El tiempo al cabo del cual el material se ha desintegrado a la mitad de su masa inicial

$N = 25$, usando

$$\ln \frac{25}{50} = -0.053 t_{1/2}$$

$$-0.693 = -0.053 t_{1/2}$$

$$t_{1/2} \approx 13 \text{ Hrs}$$

Ecuaciones diferenciales Lineales

- Tiene la forma $y' + p(x)y = r(x)$
- si $r(x)=0$ se dice HOMOGÉNEA; se resuelve por integración directa
- si $r(x) \neq 0$ se dice No Homogénea; se resuelve por factor integrante.

EDO 1ER ORDEN
Tipo Lineales
CASO: Ecuación de Bernoulli

• **Tiene la forma** $y' + p(x)y = r(x)$

• **si $r(x) \neq 0$** $r(x) = g(x)y^a$



$$y' + p(x)y = g(x)y^a$$

• **se resuelve por factor integrante.**

$$(p(x)y - g(x)y^a)dx + dy = 0$$

El modelo de crecimiento de la población de Verhulst

La ecuación fue propuesta por Verhulst para modelar el crecimiento de cualquier población, ya sea humana o de animales. Es una ecuación paradigmática porque a pesar de su sencillez es una ecuación dinámica no lineal con mucho potencial para modelar y además es muy didáctica para representar un sistema dinámico no lineal que evoluciona en el tiempo.

Sean:

t = Tiempo (variable independiente).

P = Población (variable dependiente).

γ = Coeficiente de la razón de crecimiento de la población (parámetro).

K = Capacidad de carga del sistema.

Entonces,
$$\frac{dP}{dt} = r \left(1 - \frac{P}{K} \right) P$$

El modelo de crecimiento de la población de Verhulst; caso especial de la ecuación de Bernoulli

$$\frac{dP}{dt} = \gamma \left(1 - \frac{P}{K} \right) P$$

$$\frac{dP}{dt} = \gamma P - \gamma \frac{P^2}{K}$$

$$P' - \gamma P = -\frac{\gamma}{K} P^2$$

$$P' - \gamma P = -\frac{\gamma}{K} P^2$$

$$P' - AP = -BP^2$$

Ecuación de Bernoulli

$$y' + p(x)y = g(x)y^a$$

$$y' = g(x)y^a - p(x)y$$

$$u = y^{1-a}$$

Modelo Poblacional

$$\frac{dP}{dt} = \gamma \left(1 - \frac{P}{K} \right) P \quad y' + py = g y^a$$

$$u = y^{1-a}$$

$$P' = \gamma \left(1 - \frac{P}{K} \right) P$$

$$P' = \left(\gamma - \frac{\gamma}{K} P \right) P$$

$$P' = \gamma P - \frac{\gamma}{K} P^2$$

$$P' - \gamma P = -\frac{\gamma}{K} P^2 \quad a=2$$

$$u = P^{-1}$$

$$-P^2 u' - \gamma P = -\frac{\gamma}{K} P^2 \quad u' = -P^{-2} P'$$

$$P' = -P^2 u'$$

$$u' + \gamma P^{-1} = -\frac{\gamma}{K}$$

$$u' + \gamma u = -\frac{\gamma}{K}$$

$$u' + \frac{\gamma}{K} + \gamma u = 0$$

$$du + \left(\frac{\gamma}{k} + \gamma u\right) dt = 0$$

$$\left(\frac{\gamma}{k} + \gamma u\right) dt + du = 0$$

$$F_t \left(\frac{\gamma}{k} + \gamma u\right) dt + F_t du = 0$$

$$\frac{\partial M}{\partial u} = \frac{\partial N}{\partial t} \Rightarrow \gamma F_t = \frac{dF_t}{dt}$$

$$\int \frac{dF_t}{F_t} = \int \frac{1}{\gamma} dt \Rightarrow \ln F_t = \frac{t}{\gamma}$$

$$\Rightarrow F_t = e^{t/\gamma}$$

$$e^{t/\gamma} \left(\frac{\gamma}{k} + \gamma u\right) dt + e^{t/\gamma} du = 0$$

$$M_{\text{aprox}} = \int e^{t/\gamma} \left(\frac{\gamma}{k} + \gamma u\right) dt + K_u$$

$$M_{\text{aprox}} = \frac{\gamma}{k} \int e^{t/\gamma} dt + \gamma u \int e^{t/\gamma} dt + K_u$$

$$M_{\text{aprox}} = \frac{\gamma^2}{k} e^{t/\gamma} + \gamma^2 u e^{t/\gamma} + K_u$$

$$\frac{\partial M_{\text{aprox}}}{\partial u} = N$$

$$\gamma^2 e^{t/\gamma} + \frac{dK_u}{du} = e^{t/\gamma}$$

$$\frac{dK_u}{du} = e^{t/\gamma} (1 - \gamma^2)$$

$$K_u = e^{t/\gamma} (1 - \gamma^2) u$$

enfances

$$u = \frac{\gamma^2}{k} e^{t/\gamma} + \gamma^2 e^{t/\gamma} u + e^{t/\gamma} (1 - \gamma^2) u$$

pero $\mu = \text{constante}$

$$\frac{\gamma^2}{k} e^{t/\gamma} + \cancel{\gamma^2 e^{t/\gamma}} \mu + \cancel{e^{t/\gamma}} \mu - \cancel{\gamma e^{2t/\gamma}} \mu = c$$

$$\frac{\gamma^2}{k} e^{t/\gamma} + e^{t/\gamma} \mu = c$$

$$\frac{\gamma^2}{k} e^{t/\gamma} + \frac{e^{t/\gamma}}{p} = c$$

Utilizando un modelo logístico con capacidad sustentable $K=100 \times 10^9$, una población mundial (humana) de 5×10^9 en 1986 y una razón de crecimiento γ de 2 % anual, hacer una predicción de la población mundial para el año 2030. Los datos provistos son aproximaciones de los datos observados en la realidad

$$\begin{aligned}
 K &= 100 \times 10^9 & 1986 &\rightarrow 5 \times 10^9 \\
 \gamma &= 0.02 & & 2030 \\
 P' &= 0.02 \left(1 - \frac{P}{100}\right) P & \text{Trabajar en} & \\
 & & \text{unidades de } 10^9 & \\
 P' &= 0.02 P - \frac{0.02}{100} P^2 \\
 P' - 0.02 P &= -\frac{0.02}{100} P^2 \\
 a=2 \quad v=P^{-1} &\Rightarrow v' = -P^{-2} P' \Rightarrow P' = -P^2 v' \\
 -P^2 v' - 0.02 P &= -\frac{0.02}{100} P^2 \\
 v' + 0.02 P^{-1} &= -\frac{0.02}{100} \\
 v' + 0.02 v &= -\frac{0.02}{100} \\
 v' &= -\frac{0.02}{100} (1 + 100v) \\
 \frac{0.02}{100} (1 + 100v) dt + dv &= 0
 \end{aligned}$$

$$F_t \frac{0.02}{100} (1+100v) dt + F_t dv = 0$$

$$\frac{\partial M}{\partial v} = \frac{\partial N}{\partial t}$$

$$0.02 F_t = \frac{dF_t}{dt} \Rightarrow \int \frac{dF_t}{F_t} = 0.02 \int dt$$

$$\ln F_t = 0.02t \Rightarrow \boxed{F_t = e^{0.02t}}$$

entonces

$$e^{0.02t} \frac{0.02}{100} (1+100v) dt + e^{0.02t} dv = 0$$

$$M_{\text{aprox}} = \int e^{0.02t} \frac{0.02}{100} (1+100v) dt + K_v$$

~~$$= \frac{0.02}{100} \int e^{0.02t} (1+100v) dt + K_v$$~~

$$= \frac{0.02}{100} (1+100v) \int e^{0.02t} dt + K_v$$

$$\boxed{M_{\text{aprox}} = \frac{1+100v}{100} e^{0.02t} + K_v}$$

$$M_{\text{aprox}} = \frac{1+100v}{100} e^{0.02t} + K_v$$

$$\frac{\partial M_{\text{aprox}}}{\partial v} = N$$

$$e^{0.02t} + \frac{dK_v}{dv} = e^{0.02t} \Rightarrow K_v = \text{const}$$

y tomado $v = \text{constante}$

$$\frac{1+100v}{100} e^{0.02t} = \text{constante}$$

~~1986~~

$$\boxed{\frac{1+100P}{100} e^{0.02t} = C}$$

$$t=0 \leftrightarrow 1986 \Rightarrow P=5$$

$$\frac{1 + \frac{100}{5}}{100} e^0 = C \Rightarrow C = \frac{\frac{105}{5}}{100}$$

$$C = \frac{105}{500} \Rightarrow \boxed{\frac{1+100P}{100} e^{0.02t} = \frac{105}{500}}$$

$$\frac{1 + \frac{100}{p}}{100} e^{0.02t} = \frac{105}{500}$$

$$t = 2030 - 1986 = 44$$

$$t = 44$$

$$\frac{1 + \frac{100}{p}}{100} e^{(0.02)(44)} = \frac{105}{500}$$

$$\left(1 + \frac{100}{p}\right) e^{0.88} = \frac{10500}{500} = 21$$

$$\left(1 + \frac{100}{p}\right) 2.411 = 21$$

$$1 + \frac{100}{p} = \frac{21}{2.411} = 8.7101$$

$$\frac{100}{p} = 7.7101$$

$$p = \frac{100}{7.7101} = 12.97 \Rightarrow \text{Pr } 13 \times 10^9 \text{ Hab}$$

8.600 millones

La población mundial actual de **7.600 millones** de personas alcanzarán los 8.600 millones para el año 2030. Además, llegará a 9.800 millones para 2050 y a 11.200 para 2100. Estas son estimaciones de un nuevo informe de Naciones Unidas, dado a conocer este miércoles. 21 jun. 2017

www.un.org > news > population > world-population-prospects-2017

La población mundial aumentará en 1.000 millones

Pr 13000 millones de Hab